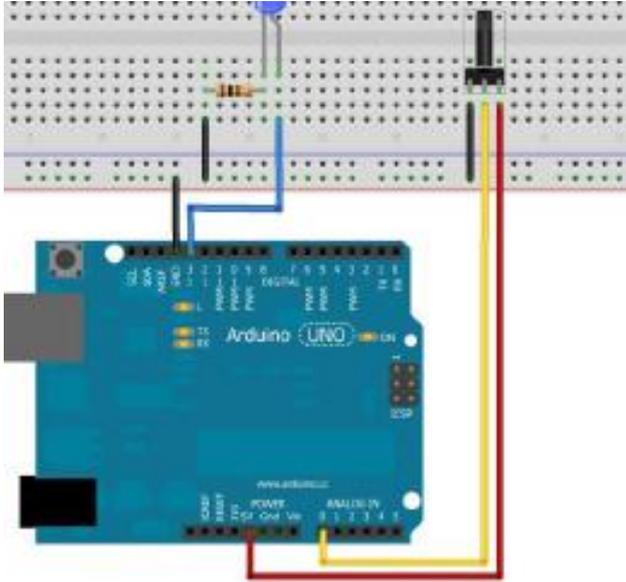
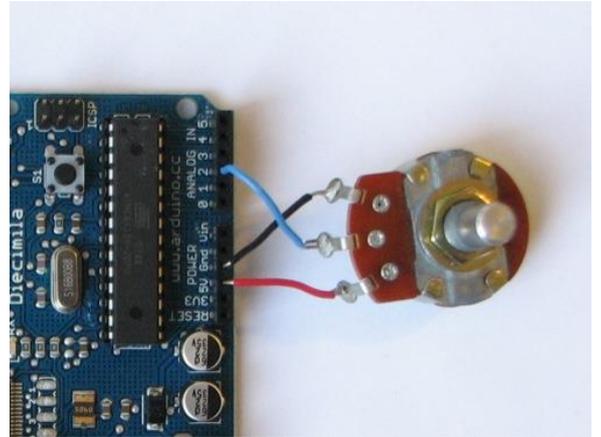


Beschreibung:

Ein Drehregler hat drei Anschlüsse. Außen wird + und – angeschlossen. Von dem mittleren Pin geht ein Kabel zu einem analogen Eingangspin am Mikrocontroller-Board. Wenn man den Drehregler dreht, dann gibt der mittlere Pin eine Spannung zwischen 0 und 5 Volt aus. Gemessen wird ein zwischen 0 und 1023.

Beschaltung:**Bild:****Sketch:**

```
int eingang=A0; //Das Wort „engang“ steht jetzt für den Wert „A0“ (Bezeichnung vom Analogport 0)
int LED=13; //Das Wort „LED“ steht jetzt für den Wert 13
int sensorwert=0; //Variable für den Sensorwert mit 0 als Startwert
void setup()
{ //Hier beginnt das Setup.
  pinMode (LED,OUTPUT); //Der Pin mit der LED (Pin 13) ist jetzt ein Ausgang.
}
void loop()
{ //Mit dieser Klammer wird der Loop-Teil geöffnet.
  sensorwert= analogRead(eingang); //Die Spannung am Drehregler wird auslesen und wie im vorherigen Sketch
  //als Zahl zwischen 0 und 1023 unter der Variable „sensorwert“ gespeichert.
  digitalWrite (LED,HIGH); //Die LED wird eingeschaltet
  delay(sensorwert); // LED bleibt für so viele Msek eingeschaltet, wie der Wert von „sensorwert“ gespeichert
  digitalWrite(LED, LOW); //Die LED wird ausgeschaltet.
  delay(sensorwert); // LED bleibt für so viele Msek ausgeschaltet, wie der Wert von „sensorwert“ gespeichert
} //Mit dieser Klammer wird der Loop-Teil geschlossen
```